

В. Г. КИРИЛЛОВ

УГОЛОВЫЕ ИСКАЖЕНИЯ ПРИ ПРЕОБРАЗОВАНИЯХ ПРОСТРАНСТВЕННЫХ ПРЯМОУГОЛЬНЫХ КООРДИНАТ

Определение вида линейного преобразования пространственных прямоугольных координат требует развития теории искажений, хорошо разработанной в математической картографии для изображений на плоскости и на пространство трех измерений [2].

В данной статье рассмотрено определение искажений направлений, углов при преобразовании прямоугольных координат.

Решая многие задачи спутниковой геодезии, используют направляющие косинусы $m = \cos \alpha$, $n = \cos \beta$, $p = \cos \gamma$. Поэтому при анализе искажений углов α , β и γ удобно использовать изменения их косинусов, т. е. исследовать функции

$$f = \cos \chi' - \cos \chi, \quad (1)$$

где $\cos \chi'$ и $\cos \chi$ — новый и старый направляющие косинусы.

Запишем выражение для направляющего косинуса:

$$\cos \alpha_{ij} = \frac{\Delta X^{ij}}{\sqrt{\Delta X_{ij}^2 + \Delta Y_{ij}^2 + \Delta Z_{ij}^2}} = \frac{\Delta X_{ij}}{S_{ij}}, \quad (2)$$

где ΔX_{ij} , ΔY_{ij} , ΔZ_{ij} — приращения координат по линии S_{ij} , соединяющей пункты P_i и P_j .

Частные производные $\cos \alpha_{ij}$ по приращениям координат имеют вид:

$$\begin{aligned} \frac{\partial \cos \alpha_{ij}}{\partial \Delta X_{ij}} &= -\frac{\sin^2 \alpha_{ij}}{S_{ij}}, \quad \frac{\partial \cos \alpha_{ij}}{\partial \Delta Y_{ij}} = -\frac{\cos \alpha_{ij} \cos \beta_{ij}}{S_{ij}}, \\ \frac{\partial \cos \alpha_{ij}}{\partial \Delta Z_{ij}} &= -\frac{\cos \alpha_{ij} \cos \gamma_{ij}}{S_{ij}}. \end{aligned} \quad (3)$$

Используя выражения (3), записываем формулу для искажений направляющего косинуса

$$d \cos \alpha_{ij} = \frac{\cos \alpha_{ij}}{S_{ij}} (\sin \alpha_{ij} \operatorname{tg} \alpha_{ij} d \Delta X_{ij} - \cos \beta_{ij} d \Delta Y_{ij} - \cos \gamma_{ij} d \Delta Z_{ij}). \quad (4)$$

Для других направляющих косинусов аналогично можно получить формулы

$$d \cos \beta_{ij} = \frac{\cos \beta_{ij}}{S_{ij}} (-\cos \alpha_{ij} d \Delta X_{ij} + \sin \beta_{ij} \operatorname{tg} \beta_{ij} d \Delta Y_{ij} - \cos \gamma_{ij} d \Delta Z_{ij}); \quad (5)$$

$$d \cos \gamma_{ij} = \frac{\cos \gamma_{ij}}{S_{ij}} (-\cos \alpha_{ij} d \Delta X_{ij} - \cos \beta_{ij} d \Delta Y_{ij} + \sin \gamma_{ij} \operatorname{tg} \gamma_{ij} d \Delta Z_{ij}).$$

Формулы (4) — (5) позволяют перевычислить направляющие косинусы, если известны сдвиги по осям координат.

В случае, когда углы α , β и γ изменяются незначительно, например при связи квазигеоцентрических систем координат, формулы (4) — (5) можно записать следующим образом:

$$\begin{aligned} d\alpha_{ij} &= \frac{\operatorname{ctg} \alpha_{ij}}{S_{ij}} (-\sin \alpha_{ij} \operatorname{tg} \alpha_{jj} d\Delta X_{ij} + \cos \beta_{ij} d\Delta Y_{ij} + \cos \gamma_{ij} d\Delta Z_{ij}); \\ d\beta_{ij} &= \frac{\operatorname{ctg} \beta_{ij}}{S_{ij}} (\cos \alpha_{ij} d\Delta X_{ij} - \sin \beta_{ij} \operatorname{tg} \beta_{ij} d\Delta Y_{ij} + \cos \gamma_{ij} d\Delta Z_{ij}); \\ d\gamma_{ij} &= \frac{\operatorname{ctg} \gamma_{ij}}{S_{ij}} (\cos \alpha_{ij} d\Delta X_{ij} + \cos \beta_{ij} d\Delta Y_{ij} - \sin \gamma_{ij} \operatorname{tg} \gamma_{ij} d\Delta Z_{ij}). \end{aligned} \quad (6)$$

Если известны изменения длин dS , то формулы (4) — (5) упрощаются. В работе [2] показано, что

$$dS = \cos \alpha_{ij} d\Delta X_{ij} + \cos \beta_{ij} d\Delta Y_{ij} + \cos \gamma_{ij} d\Delta Z_{ij}. \quad (7)$$

С учетом уравнения (7) формулы (4) — (5) примут вид:

$$\begin{aligned} d \cos \alpha_{ij} &= \frac{d\Delta X_{ij} - dS_{ij} \cos \alpha_{ij}}{S_{ij}}; \quad d \cos \beta_{ij} = \frac{d\Delta Y_{ij} - dS_{ij} \cos \beta_{ij}}{S_{ij}}; \\ d \cos \gamma_{ij} &= \frac{d\Delta Z_{ij} - dS_{ij} \cos \gamma_{ij}}{S_{ij}}. \end{aligned} \quad (8)$$

Для изометрических преобразований запишем формулы (6) с учетом (7):

$$\begin{aligned} d\alpha''_{ij} &= \frac{dX_j - dX_i}{S_{ij} \sin \alpha_{ij}} \rho''; \quad d\beta''_{ij} = \frac{dY_j - dY_i}{S_{ij} \sin \beta_{ij}} \rho''; \\ d\gamma''_{ij} &= \frac{dZ_j - dZ_i}{S_{ij} \sin \gamma_{ij}} \rho'', \end{aligned} \quad (9)$$

где $dX_i = X'_i - X_i$; $dY_j = Y'_j - Y_j$ и т. д.

Угол между двумя направлениями можно вычислить по известной формуле

$$\cos \theta_{ijk} = \cos \alpha_{ij} \cos \alpha_{kj} + \cos \beta_{ij} \cos \beta_{kj} + \cos \gamma_{ij} \cos \gamma_{kj}. \quad (10)$$

Определим искажения этих косинусов:

$$\begin{aligned} d \cos \theta_{ijk} &= \cos \alpha_{ij} d \cos \alpha_{kj} + \cos \alpha_{kj} d \cos \alpha_{ij} + \cos \beta_{ij} d \cos \beta_{kj} + \\ &+ \cos \beta_{kj} d \cos \beta_{ij} + \cos \gamma_{ij} d \cos \gamma_{kj} + \cos \gamma_{kj} d \cos \gamma_{ij}. \end{aligned} \quad (11)$$

После преобразования получим

$$d \cos \theta_{ijk} = \frac{d\Delta X_{ij}}{S_{ij}} (\cos \alpha_{jk} - \cos \theta_{ijk} \cos \alpha_{ji}) +$$

$$\begin{aligned}
& + \frac{d\Delta X_{kj}}{S_{kj}} (\cos \alpha_{jk} - \cos \theta_{ijk} \cos \alpha_{jk}) + \frac{d\Delta Y_{ij}}{S_{ij}} (\cos \beta_{jk} - \\
& - \cos \theta_{ijk} \cos \beta_{ji}) + \frac{d\Delta Y_{jk}}{S_{jk}} (\cos \beta_{ij} - \cos \theta_{ijk} \cos \beta_{jk}) + \\
& + \frac{d\Delta Z_{ij}}{S_{ij}} (\cos \gamma_{jk} - \cos \theta_{ijk} \cos \gamma_{ji}) + \frac{d\Delta Z_{jk}}{S_{kj}} (\cos \gamma_{ji} - \cos \theta_{ijk} \cos \gamma_{jk}). \quad (12)
\end{aligned}$$

С учетом (7) запишем формулу (12) в виде

$$\begin{aligned}
d \cos \theta_{ijk} = & \frac{\Delta X_{ij} d\Delta X_{kj} + \Delta X_{kj} d\Delta X_{ij} + \Delta Y_{ij} d\Delta Y_{kj} + \Delta Y_{kj} d\Delta Y_{ij} +}{S_{ij} \cdot S_{kj}} + \\
& + \frac{\Delta Z_{ij} d\Delta Z_{kj} + \Delta Z_{kj} d\Delta Z_{ij}}{S_{ij} \cdot S_{kj}} - \left(\frac{dS_{ij}}{S_{ij}} + \frac{dS_{kj}}{S_{kj}} \right) \cos \theta_{ijk}. \quad (13)
\end{aligned}$$

Если различия между углами Θ_{ijk} незначительны, то из (13) получается формула проф. А. В. Буткевича [1]:

$$\begin{aligned}
d\theta_{ijk} = & \operatorname{ctg} \theta_{ijk} \left(\frac{dS_{ij}}{S_{ij}} + \frac{dS_{kj}}{S_{kj}} \right) - \frac{d\Delta X_{ij} \Delta X_{kj} + d\Delta X_{kj} \Delta X_{ij}}{S_{ij} \cdot S_{kj} \cdot \sin \theta_{ijk}} - \\
& - \frac{d\Delta Y_{ij} \Delta Y_{kj} + d\Delta Y_{kj} \Delta Y_{ij} + d\Delta Z_{ij} \Delta Z_{kj} + d\Delta Z_{kj} \Delta Z_{ij}}{S_{ij} S_{kj} \sin \theta_{ijk}}. \quad (14)
\end{aligned}$$

Для преобразований квазигеоцентрических систем координат формула (14) позволяет определять искажения углов в пределах точности вычислений.

Полученные в статье формулы можно применять для анализа искажений преобразований прямоугольных систем координат в спутниковой геодезии, в том числе и для определения вида преобразования.

Список литературы: 1. Буткевич А. В., Кириллов В. Г. Определение вида линейного трансформирования пространственных прямоугольных координат. — Геодезия и картография, 1978, № 4. 2. Кириллов В. Г. Характер линейных искажений при преобразованиях координат в трехмерном пространстве. — Геодезия, картография и аэрофотосъемка, 1979, вып. 30.

Работа поступила в редакцию 17 мая 1979 года. Рекомендована кафедрой прикладной геодезии Новополоцкого политехнического института.